

1



Control con palmadas



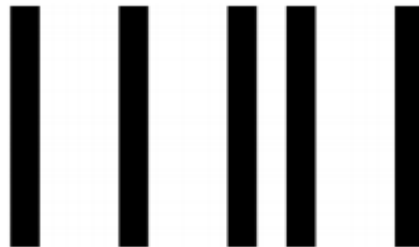
2



Detector de obstáculos



3



Seguidor de luz



4



Detector de líneas



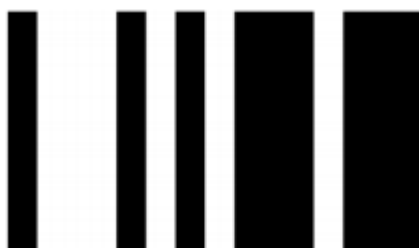
5



Seguidor de líneas



6



Lucha robótica



1. Coloca el robot sobre la flecha
2. Pulsa tres veces el botón redondo
3. ¡Listo! Ejecuta el programa con el triángulo